



**Bando di selezione per il conferimento di n. 1 assegno per lo svolgimento di attività di ricerca di categoria B, ai sensi dell'art. 22 della Legge n. 240/2010, Settore Scientifico-Disciplinare MED/45 - Scienze Infermieristiche Generali, Cliniche e Pediatriche, presso le strutture del Centro Integrato di Ricerca (C.I.R.) e della Facoltà Dipartimentale di Medicina e Chirurgia (codice concorso: ASS-RIC/05\_20).**

Codice concorso: ASS-RIC/05\_20

<b>Facoltà Dipartimentale</b>	Medicina e Chirurgia
<b>Tema della Ricerca in italiano</b>	Progettazione centrata sull'utente di un dispositivo robotico per migliorare le condizioni di lavoro e l'esperienza soggettiva dell'utente durante la movimentazione del paziente (SAFE-MOVER)
<b>Tema della Ricerca in inglese</b>	A uSer-centred Approach For improving both healthcare workers and patients conditions during patiEnt-handling MOVEments (SAFE-MOVER)
<b>Descrizione sintetica della Ricerca in italiano</b>	Circa il 50% delle malattie riportate tra gli operatori sanitari sono disturbi muscoloscheletrici dovuti a compiti ripetitivi e pesanti come la movimentazione manuale dei pazienti. I dispositivi tecnologici esistenti sono scarsamente utilizzati e accettati dai pazienti e operatori. Il progetto SAFE-MOVER ha lo scopo di analizzare i movimenti effettuati durante la manipolazione del paziente e le modalità di interazione tra operatori e pazienti non collaboranti per indagare le cause principali dei disturbi muscoloscheletrici, estrarre descrittori di gesti per riprodurre il movimento con un dispositivo robotico, valutare la prospettiva soggettiva dell'utente e progettare una tecnologia capace di prevenire tali disturbi, con attenzione al bisogno di interazione fisica e sociale dei pazienti con gli operatori umani. La nuova tecnologia sarà progressivamente validata su soggetti sani, pazienti simulati e pazienti parzialmente collaboranti.
<b>Descrizione sintetica della Ricerca in inglese</b>	About 50% of the diseases reported among health workers are musculoskeletal disorders due to repetitive and heavy tasks such as manual patient handling. Existing technological devices are poorly used and accepted by patients and operators. The SAFE-MOVER project aims to analyze the movements made during patient handling and the interaction methods between operators and non-collaborating patients to investigate the main causes of musculoskeletal disorders, extract gesture descriptors to reproduce the movement with a robotic device, assess the user's subjective perspective and design a technology capable of preventing such disorders, with attention to the need for physical and social interaction of patients with human operators. The new technology will be progressively validated on healthy subjects, simulated patients and partially collaborating patients.
<b>Responsabile Scientifico</b>	Prof.ssa Maria Grazia De Marinis
<b>Settore Scientifico Disciplinare</b>	MED/45 - Scienze Infermieristiche Generali, Cliniche e Pediatriche





<b>Conoscenze e competenze linguistiche</b>	Lingua inglese livello C1
<b>Data e luogo del colloquio</b>	<b>17 marzo 2020 ore 10.00</b> Sala Riunioni Polo di Ricerca Avanzata in Biomedicina e Bioingegneria (P.R.A.B.B.) dell'Università Campus Bio-Medico Via Álvaro del Portillo, 21 00128 - Roma

